

表 A.1 (续)

| 本部分章条编号 | ISO 7752-2 及 ISO 7752-2/Add 1 的章条编号 |
|---------|-------------------------------------|
| 6.1.3   | 8.2.3                               |
| 6.2     | 9(包括 9.1)                           |
| 图 5     | 图 5                                 |
| —       | 9.2                                 |
| 6.2.1   | 9.2.1(包括 9.2.1.1、9.2.1.2)           |
| 6.2.2   | 9.2.2(包括 9.2.2.1、9.2.2.2)           |
| 6.2.3   | 9.2.3                               |
| 6.2.3.1 | 9.2.3.1                             |
| 6.2.3.2 | 9.2.3.2                             |
| 7       | 5                                   |
| 8       | 7                                   |

GB/T 24817.2—2010/ISO 7752-2:1985



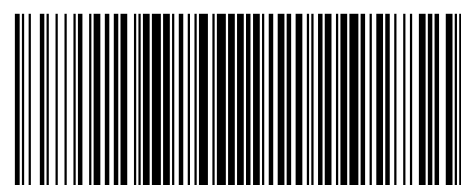
# 中华人民共和国国家标准

GB/T 24817.2—2010/ISO 7752-2:1985

## 起重机械 控制装置布置形式和特性 第 2 部分：流动式起重机

Lifting appliances—Controls—Layout and characteristics—  
Part 2: Mobile cranes

(ISO 7752-2:1985 Lifting appliances—Controls—Layout and characteristics—  
Part 2: Basics arrangement and requirements for mobile cranes, IDT)



GB/T 24817.2-2010

版权专有 侵权必究

\*

书号:155066·1-42255

定价: 16.00 元

2011-01-10 发布

2011-06-01 实施

中华人民共和国国家质量监督检验检疫总局 发布  
中国国家标准化管理委员会

附录 A  
(资料性附录)

本部分章条编号与 ISO 7752-2 及 ISO 7752-2/Add 1 的章条编号对照

表 A.1 给出了本部分章条编号与 ISO 7752-2 及 ISO 7752-2/Add 1 的章条编号对照一览表。

表 A.1 本部分章条编号与 ISO 7752-2 及 ISO 7752-2/Add 1 的章条编号对照

| 本部分章条编号 | ISO 7752-2 及 ISO 7752-2/Add 1 的章条编号 |
|---------|-------------------------------------|
| 引言      | 0                                   |
| 1       | 1 的第 1 段和第 2 段                      |
| 2       | 2                                   |
| 3       | 1 的第 4 段                            |
| 4       | 6                                   |
| 5       | 第 1 篇                               |
| 5.1     | 3                                   |
| 图 1     | 图 1                                 |
| 5.1.1   | 3.1                                 |
| 5.1.2   | 3.2                                 |
| 5.1.3   | 3.3                                 |
| 5.1.4   | 3.4                                 |
| 图 2     | 图 2                                 |
| 5.1.4.1 | 3.4.1                               |
| 5.1.4.2 | 3.4.2                               |
| 5.1.4.3 | 3.4.3                               |
| 5.2     | 4                                   |
| 图 3     | 图 3                                 |
| 5.2.1   | 4.1                                 |
| 5.2.2   | 4.2                                 |
| 5.2.2.1 | 4.2.1                               |
| 5.2.2.2 | 4.2.2                               |
| 5.2.3   | 4.3                                 |
| 5.2.4   | 4.4                                 |
| 6       | 第 2 篇(ISO 7752-2/Add 1)             |
| 6.1     | 8(包括 8.1)                           |
| 图 4     | 图 4                                 |
| —       | 8.2                                 |
| 6.1.1   | 8.2.1(包括 8.2.1.1、8.2.1.2)           |
| 6.1.2   | 8.2.2(包括 8.2.2.1、8.2.2.2)           |

中华人民共和国  
国家标准  
起重机械 控制装置布置形式和特性  
第 2 部分:流动式起重机  
GB/T 24817.2—2010/ISO 7752-2:1985

\*  
中国标准出版社出版发行  
北京复兴门外三里河北街 16 号  
邮政编码:100045  
网址 www.spc.net.cn  
电话:68523946 68517548  
中国标准出版社秦皇岛印刷厂印刷  
各地新华书店经销

\*  
开本 880×1230 1/16 印张 0.75 字数 17 千字  
2011 年 5 月第一版 2011 年 5 月第一次印刷  
\*  
书号:155066·1-42255 定价 16.00 元

如有印装差错 由本社发行中心调换  
版权专有 侵权必究  
举报电话:(010)68533533

**6.2.1 起升 2 和回转控制装置——手柄 1 和脚踏板 5**

向后拉手柄,起升载荷。

手柄在中间位置,保持载荷不动(如果装有自动制动器)或踩下制动踏板控制载荷。

向前推手柄,下降载荷。

向左移动手柄,向左回转。

手柄在中间位置,切断回转动力。

向右移动手柄,向右回转。

**6.2.2 起升 1 和变幅控制装置——手柄 2 和脚踏板 6**

向后拉手柄,起升载荷。

手柄在中间位置,保持载荷不动(如果装有自动制动器)或踩下制动踏板控制载荷。

向前推手柄,下降载荷。

向左移动手柄,抬起臂架。

手柄在中间位置,保持臂架在原位。

向右移动手柄,落下臂架。

**6.2.3 臂架伸缩控制装置****6.2.3.1 手柄 3**

向前推手柄,伸出臂架。

手柄在中间位置,保持臂架长度不变。

向后拉手柄,缩回臂架。

注:手柄 3 可以是独立的手柄,臂架伸缩也可以用手柄 1 控制。

**6.2.3.2 脚踏板 4(可供选用,代替手柄 3)**

向前踩脚踏板(脚掌下压),伸出臂架。

脚踏板在中间位置,保持臂架长度不变。

向后踩脚踏板(脚跟下压)缩回臂架。

**7 遥控**

7.1 控制装置的相对位置及动作方向应符合第 4 章、第 5 章或第 5 章、第 6 章的规定并符合实际情况的要求。

7.2 应有保证措施,当控制信号使起重机动作失误时,起重机应停止动作。

7.3 应有保证措施,一旦某装置失灵便紧急停车。

**8 其他功能控制装置**

起重机的其他功能控制装置(例如行驶、转向和回转制动等)不包括在本部分。此类控制装置可以与上述基本控制装置组合或布置在基本控制装置区域内,但应避免引起操作员的误解和操纵时的躯体干扰。

**前 言**

GB/T 24817《起重机械 控制装置布置形式和特性》分为 5 个部分:

——第 1 部分:总则;

——第 2 部分:流动式起重机;

——第 3 部分:塔式起重机;

——第 4 部分:臂架起重机;

——第 5 部分:桥式和门式起重机。

本部分为 GB/T 24817 的第 2 部分。

本部分等同采用 ISO 7752-2:1985《起重机械 控制装置 布置形式和特性 第 2 部分:流动式起重机的基本布置和要求》(英文版),包括其补充件 ISO 7752-2:1985/Add. 1:1986,补充件内容列入了正文,并在其页边空白处用垂直双线标识。

本部分等同翻译 ISO 7752-2:1985。

为了便于使用,本部分做了下列编辑性修改:

a) “ISO 7752 的本部分”一词改为“GB/T 24817 的本部分”;

b) 删除了 ISO 7752-2:1985 的前言;

c) 将本部分的名称改为“起重机械 控制装置布置形式和特性 第 2 部分:流动式起重机”。

本部分的附录 A 为资料性附录。

本部分由中国机械工业联合会提出。

本部分由全国起重机械标准化技术委员会(SAC/TC 227)归口。

本部分起草单位:徐工集团徐州重型机械有限公司。

本部分主要起草人:掌丽华、刘邦才。